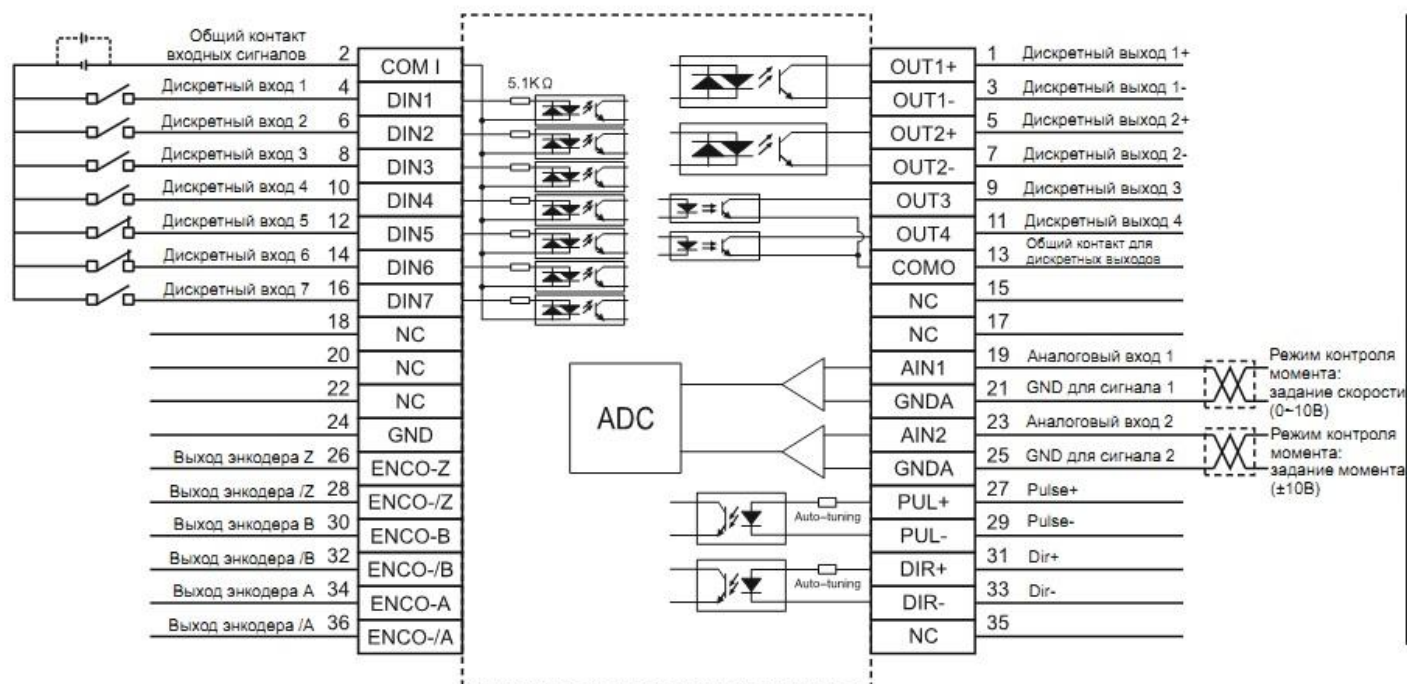
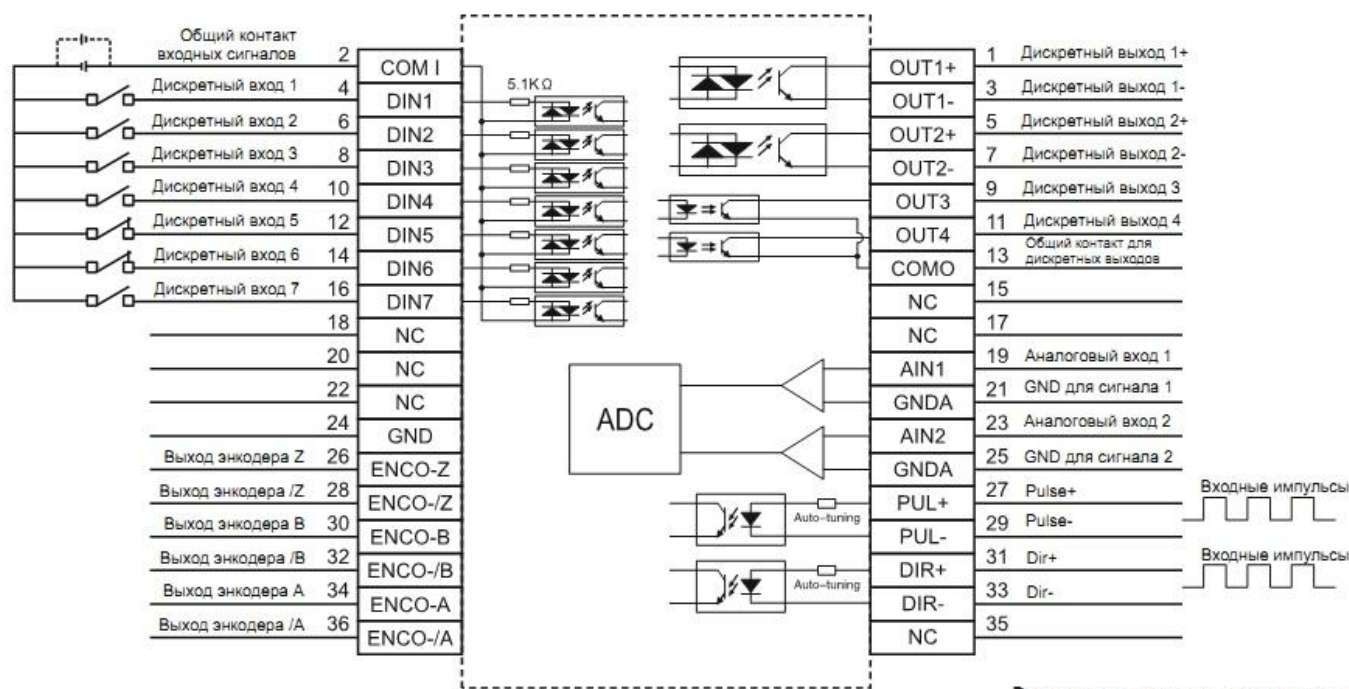


Схема подключения для Режима контроля момента



<p>Исходные уставки для дискретных входов:</p> <ul style="list-style-type: none"> Din 1: Включить привод Din 2: Сброс ошибки Din 3: Выбор режима Din 4: P-управление Din 5: Передний концевик Din 6: Задний концевик Din 7: Референцирующий концевик 	<p>Исходные уставки для дискретных выходов:</p> <ul style="list-style-type: none"> Out 1: Готов Out 2: Ошибка Out 3: Позиция достигнута Out 4: Нулевая скорость Out 5: Тормоз
<p>Для использования других функций, переназначьте входы. Другие функции, которые могут быть назначены:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Реверс - Работа по программам скорости - Работа по программам позиции - Старт референцирования - Включить команду - Стоп - Переключить электронный редуктор - Переключить р-коэффициент 	<p>Для использования других функций необходимо переназначить входы. Функции, которые могут быть назначены:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Индексная метка - Ограничение позиции - Референсная точка - Мультипозиционирование завершено

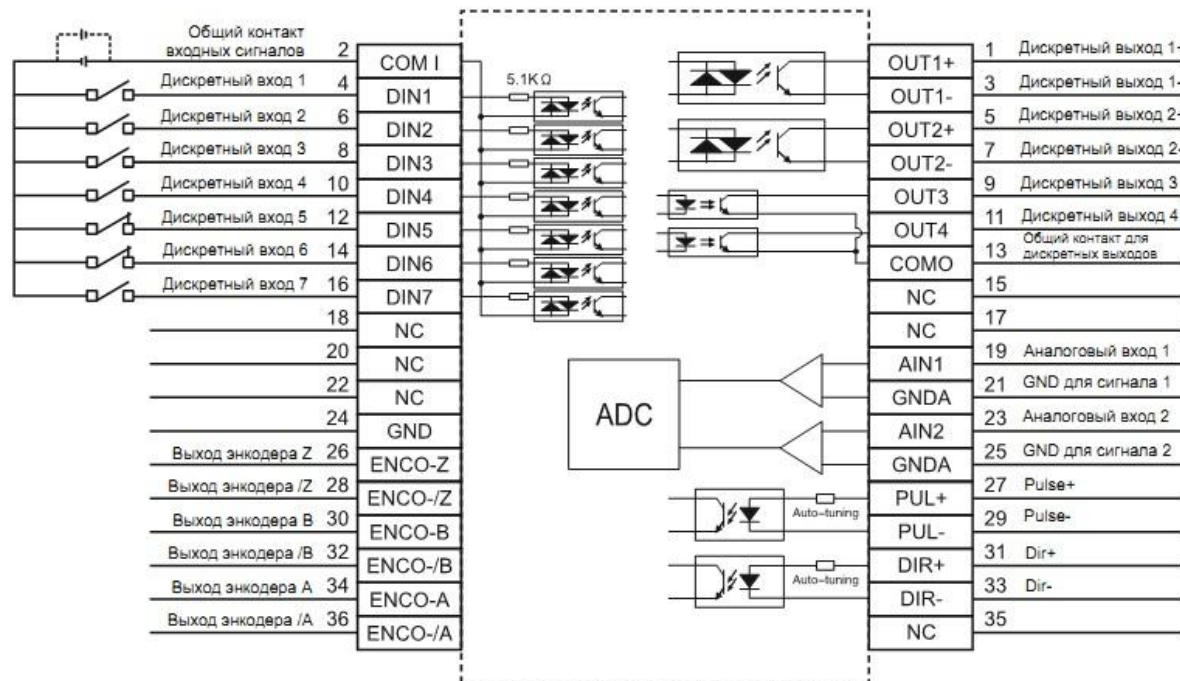
Схема подключения для Режима позиционирования



Величина управляющего напряжения 5~24VDC

<p>Исходные уставки для дискретных входов:</p> <ul style="list-style-type: none"> Din 1: Включить привод Din 2: Сброс ошибки Din 3: Выбор режима Din 4: P-управление Din 5: Передний концевик Din 6: Задний концевик Din 7: Референцирующий концевик 	<p>Исходные уставки для дискретных выходов:</p> <ul style="list-style-type: none"> Out 1: Готов Out 2: Ошибка Out 3: Позиция достигнута Out 4: Нулевая скорость Out 5: Тормоз
<p>Для использования других функций, переназначьте входы. Другие функции, которые могут быть назначены:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Реверс - Работа по программам скорости - Работа по программам позиции - Старт референцирования - Включить команду - Стоп - Переключить электронный редуктор - Переключить р-коэффициент 	<p>Для использования других функций необходимо переназначить входы. Функции, которые могут быть назначены:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Индексная метка - Ограничение позиции - Референсная точка - Мультипозиционирование завершено

Схема подключения для Режима контроля скорости



Исходные уставки для дискретных входов:
 Din 1: Включить привод
 Din 2: Сброс ошибки
 Din 3: Выбор режима
 Din 4: P-управление
 Din 5: Передний концевик
 Din 6: Задний концевик
 Din 7: Референцирующий концевик

Исходные уставки для дискретных выходов:
 Out 1: Готов
 Out 2: Ошибка
 Out 3: Позиция достигнута
 Out 4: Нулевая скорость
 Out 5: Тормоз

Для использования других функций, переназначьте входы. Другие функции, которые могут быть назначены:
 - Реверс
 - Работа по программам скорости
 - Работа по программам позиции
 - Старт референцирования
 - Включить команду
 - Стоп
 - Переключить электронный редуктор
 - Переключить p-коэффициент

Для использования других функций необходимо переназначить входы. Функции, которые могут быть назначены:
 - Индексная метка
 - Ограничение позиции
 - Референсная точка
 - Мультипозиционирование завершено